

## Matrixalgebra (het rekenen met matrices)

### Definitie 1.

$$A = \begin{pmatrix} \underline{a}_1 & \dots & \underline{a}_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad \text{is een } (m \times n)\text{-matrix.}$$

Hierbij is  $m$  het aantal **rijen** van  $A$  en  $n$  het aantal **kolommen**.

$(m \times n)$  noemt men de **afmeting(en)** van de matrix  $A$ . We noteren vaak kortweg :  $A = (a_{ij})$ , waarbij  $a_{ij}$  staat voor het **element** van  $A$  in de  $i^e$  rij en in de  $j^e$  kolom.

De elementen  $a_{11}, a_{22}, a_{33}, \dots$  heten wel de **diagonaalelementen** van  $A$ . Deze vormen de zogenaamde **hoofddiagonaal** van de matrix  $A$ .

Een **diagonaalmatrix** is een vierkante matrix (dus :  $m = n$ ) waarvan alle niet-diagonaal-elementen nul zijn.

Een matrix waarvan alle elementen nul zijn heet een **nulmatrix**. Notatie :  $O$ .

Het (coördinaatsgewijs) rekenen met vectoren kan men eenvoudig generaliseren naar matrices. Twee matrices noemen we **gelijk** als hun afmetingen gelijk zijn en tevens de overeenkomstige elementen gelijk zijn.

Matrices met dezelfde afmetingen kunnen elementsgewijs bij elkaar worden opgeteld en van elkaar worden afgetrokken. Ook de **scalaire vermenigvuldiging** (vermenigvuldiging met een getal) gaat elementsgewijs.

**Voorbeeld 1.** Als  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$A + B = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 5 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{en} \quad 2A = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 4 & 6 \\ 0 & -10 \end{pmatrix}.$$

Op deze manier kunnen lineaire combinaties gevormd worden, zoals :

$$3A - 2B = \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 6 & 9 \\ 0 & -15 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 2 & -4 \\ -6 & -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -8 \\ 8 & 5 \\ -6 & -23 \end{pmatrix}.$$

We hebben nu de volgende rekenregels :

**Stelling 1.** Als  $A, B$  en  $C$  matrices zijn met dezelfde afmetingen en  $r$  en  $s$  zijn reële getallen, dan geldt :

1.  $A + B = B + A$
2.  $(A + B) + C = A + (B + C)$
3.  $A + O = A$
4.  $r(A + B) = rA + rB$
5.  $(r + s)A = rA + sA$
6.  $r(sA) = (rs)A$

## De matrixvermenigvuldiging

Onder bepaalde voorwaarden kunnen we matrices ook met elkaar vermenigvuldigen :

**Definitie 2.** Als  $A$  een  $(m \times n)$ -matrix is en  $B = \begin{pmatrix} \underline{b}_1 & \dots & \underline{b}_p \end{pmatrix}$  een  $(n \times p)$ -matrix, dan geldt :

$$AB = A \begin{pmatrix} \underline{b}_1 & \dots & \underline{b}_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A\underline{b}_1 & \dots & A\underline{b}_p \end{pmatrix}.$$

Merk op dat dit een natuurlijke uitbreiding is van het matrix-vectorproduct.

**Voorbeeld 2.** Als  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & -6 \\ 7 & 16 \\ -15 & -20 \end{pmatrix}.$$

Immers, voor de eerste kolom geldt

$$- \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 - 6 \\ -2 + 9 \\ 0 - 15 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ 7 \\ -15 \end{pmatrix}$$

en voor de tweede kolom

$$2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - 8 \\ 4 + 12 \\ 0 - 20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 16 \\ -20 \end{pmatrix}.$$

Dit is de kolomgewijze benadering, maar evenals bij het matrix-vectorproduct kunnen we dit ook rijgewijs berekenen :

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot (-1) - 2 \cdot 3 & 1 \cdot 2 - 2 \cdot 4 \\ 2 \cdot (-1) + 3 \cdot 3 & 2 \cdot 2 + 3 \cdot 4 \\ 0 \cdot (-1) - 5 \cdot 3 & 0 \cdot 2 - 5 \cdot 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & -6 \\ 7 & 16 \\ -15 & -20 \end{pmatrix}.$$

**Opmerking.** Een matrixproduct  $AB$  is dus alleen gedefinieerd als het aantal kolommen van  $A$  gelijk is aan het aantal rijen van  $B$ . In dat geval noemt men  $A$  en  $B$  **vermenigvuldigbaar**. Als  $A$  een  $(m \times n)$ -matrix is en  $B$  een  $(n \times p)$ -matrix, dan is  $AB$  dus gedefinieerd en is  $AB$  een  $(m \times p)$ -matrix.

In voorbeeld 2 is dus  $AB$  wel, maar  $BA$  niet gedefinieerd !

**Voorbeeld 3.** Als  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & -6 & 3 \\ 7 & 16 & 6 \\ -15 & -20 & 0 \end{pmatrix}$$

en

$$BA = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 3 \\ 0 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -7 \\ 11 & 6 \end{pmatrix}.$$

Zowel  $AB$  als  $BA$  zijn gedefinieerd, maar  $AB$  is een  $(3 \times 3)$ -matrix en  $BA$  is een  $(2 \times 2)$ -matrix.  
Dus :  $AB \neq BA$ .

**Voorbeeld 4.** Als  $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 2 & -5 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 2 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 5 \\ 8 & -15 \end{pmatrix}$$

en

$$BA = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 1 \\ 18 & -17 \end{pmatrix}.$$

Zowel  $AB$  als  $BA$  zijn gedefinieerd, beide zijn  $(2 \times 2)$ -matrices, maar  $AB \neq BA$ .

**Voorbeeld 5.** Als  $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 14 & -1 \\ -2 & 13 \end{pmatrix}$$

en

$$BA = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 14 & -1 \\ -2 & 13 \end{pmatrix}.$$

Nu geldt  $AB = BA$ . Men zegt dan dat de matrices  $A$  en  $B$  **commuter**en.

**Voorbeeld 6.** Als  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 3 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

en

$$BA = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = O.$$

Dus :  $BA = O$ , terwijl  $A \neq O$  en  $B \neq O$ .

**Voorbeeld 7.** Als  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$  en  $C = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 6 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{en} \quad AC = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 6 & 6 \end{pmatrix}.$$

Dit toont aan dat we delen door een matrix niet kunnen definiëren.

In het algemeen geldt dus :

1.  $AB \neq BA$
2.  $AB = O \not\Rightarrow A = O$  of  $B = O$
3.  $AB = AC \not\Rightarrow B = C$ .

Wel gelden de volgende rekenregels :

**Stelling 2.** Als  $A$  een  $(m \times n)$ -matrix is en  $B$  en  $C$  zijn matrices met afmetingen zodat de onderstaande matrixproducten gedefinieerd zijn, dan geldt :

1.  $A(BC) = (AB)C$
2.  $A(B + C) = AB + AC$
3.  $(A + B)C = AC + BC$
4.  $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$  voor iedere  $\lambda \in \mathbb{R}$
5.  $I_m A = A$  met  $I_m$  de  $(m \times m)$ -eenheidsmatrix
6.  $A I_n = A$  met  $I_n$  de  $(n \times n)$ -eenheidsmatrix.

Een **vierkante** matrix  $A$  kan met zichzelf vermenigvuldigd worden. Het product heeft dezelfde afmetingen als  $A$ . In dat geval kunnen we dus machten van een matrix definiëren :

**Definitie 3.** Als  $A$  een  $(n \times n)$ -matrix is, dan geldt :  $A^2 = A \cdot A$ ,  $A^3 = A \cdot A^2$  en algemeen  $A^k = A \cdot A^{k-1}$  voor  $k = 2, 3, 4, \dots$ . Dit geldt ook voor  $k = 1$  als we definiëren dat :  $A^0 = I_n$ .

**Voorbeeld 8.** Als  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ , dan geldt

$$A^2 = A \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 8 & 7 \end{pmatrix}$$

en

$$A^3 = A \cdot A^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 8 & 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 & -11 \\ 22 & 13 \end{pmatrix}.$$

Tenslotte definiëren we nog het begrip **transponeren**. Onder transponeren van een matrix  $A$  verstaan we het verwisselen van de rijen en de kolommen. Het resultaat noemen we de **getransponeerde** van de matrix  $A$ . Notatie :  $A^T$ . Dus : als  $A = (a_{ij})$ , dan geldt  $A^T = (a_{ji})$ .

**Voorbeeld 9.** Als  $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -2 & 4 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$ , dan is  $A^T = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ 1 & 4 & 5 \end{pmatrix}$ .

Hiervoor gelden de volgende rekenregels :

**Stelling 3.** Als  $A$  en  $B$  matrices zijn zodat de onderstaande sommen en matrixproducten gedefinieerd zijn, dan geldt :

1.  $(A^T)^T = A$
2.  $(A + B)^T = A^T + B^T$
3.  $(\lambda A)^T = \lambda A^T$  voor iedere  $\lambda \in \mathbb{R}$
4.  $(AB)^T = B^T A^T$ .

**Voorbeeld 10.** Stel dat  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$  en  $B = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ -1 & -5 \end{pmatrix}$ .

Vraag 1 : Bepaal een matrix  $X$  zodat  $AX = B$ .

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 0 & 3 \\ -2 & -1 & -1 & -5 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right).$$

Hieruit volgt dat  $X = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Vraag 2 : Bepaal een matrix  $Y$  zodat  $YA = B$ .

Merk op, dat :  $YA = B \iff (YA)^T = B^T \iff A^T Y^T = B^T$ .

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & -2 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 3 & -5 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & -2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & -4 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 6 & -9 \\ 0 & 1 & 3 & -4 \end{array} \right).$$

Hieruit volgt dat  $Y^T = \begin{pmatrix} 6 & -9 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}$  en dus dat  $Y = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ -9 & -4 \end{pmatrix}$ .

### De inverse van een matrix

**Definitie 4.** Een  $(n \times n)$ -matrix  $A$  heet **inverteerbaar** als er een  $(n \times n)$ -matrix  $C$  bestaat zodat  $AC = I$  én  $CA = I$ . Zo'n matrix  $C$  heet een **inverse** van  $A$ .

**Stelling 4.** Als een  $(n \times n)$ -matrix  $A$  inverteerbaar is, dan bestaat er maar één inverse.

**Bewijs.** Stel dat  $AC = I = CA$  en  $AB = I = BA$ , dan volgt

$$B = BI = B(AC) = (BA)C = IC = C.$$

Als een matrix  $A$  inverteerbaar is, dan kunnen we dus spreken over de inverse van  $A$ .  
Notatie :  $A^{-1}$ .

Een niet-inverteerbare matrix wordt ook wel **singulier** genoemd en een inverteerbare matrix **niet-singulier** (of : **regulier**).

**Stelling 5.** Als  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ , dan geldt : Als  $ad - bc \neq 0$ , dan is  $A$  inverteerbaar en

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Als  $ad - bc = 0$ , dan is  $A$  niet inverteerbaar.

Het getal  $ad - bc$  heet de **determinant** van de matrix  $A$  :  $\det A := ad - bc = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}$

**Voorbeeld 10.**  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \implies \det A = 2 - 1 = 1 \neq 0$ .

Dus :  $A$  is inverteerbaar en  $A^{-1} = \frac{1}{2-1} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Stelling 6.** Als de  $(n \times n)$ -matrix  $A$  inverteerbaar is, dan heeft de matrixvergelijking  $A\underline{x} = \underline{b}$  precies één oplossing voor iedere  $\underline{b} \in \mathbb{R}^n$ . Die oplossing is dan  $\underline{x} = A^{-1}\underline{b}$ .

Er gelden de volgende rekenregels :

**Stelling 7.** Als  $A$  en  $B$  inverteerbare  $(n \times n)$ -matrices zijn, dan geldt :

1.  $(A^{-1})^{-1} = A$
2.  $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$
3.  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .

De laatste rekenregel kan eenvoudig gegeneraliseerd worden tot : een product van inverteerbare  $(n \times n)$ -matrices is inverteerbaar en de inverse is het product van de inversen in omgekeerde volgorde.

**Stelling 8.** Als  $A$  een vierkante matrix is en  $C$  is een matrix zodat  $AC = I$ , dan geldt ook dat  $CA = I$ .

Het bewijs van deze stelling is niet zo eenvoudig (geen tentamenstof), maar het resultaat bespaart veel werk. Om na te gaan of een matrix  $A$  inverteerbaar is hoeven we 'slechts' te zoeken naar een matrix  $X$  zodat  $AX = I$ . Als zo'n matrix  $X$  bestaat, dan is dat de inverse van  $A$  en als zo'n matrix  $X$  niet bestaat, dan is  $A$  niet inverteerbaar.

Algoritme :  $\boxed{(A \mid I) \sim (I \mid A^{-1})}$

**Voorbeeld 11.**  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ . Vraag : Is  $A$  inverteerbaar ? Zo ja, wat is dan  $A^{-1}$  ?

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right).$$

Dus :  $A$  is inverteerbaar en  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Voorbeeld 12.**  $A = \begin{pmatrix} -2 & -5 & 3 \\ 3 & 7 & -4 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ .

Vraag : Is  $A$  inverteerbaar ? Zo ja, wat is dan  $A^{-1}$  ?

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{ccc|ccc} -2 & -5 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 7 & -4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & 7 & -4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \\ & \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -3 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 7 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 6 & 4 & 1 \end{array} \right) \\ & \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 6 & 4 & 1 \end{array} \right). \end{aligned}$$

Dus :  $A$  is inverteerbaar en  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 6 & 4 & 1 \end{pmatrix}$ .

## Deelruimten van $\mathbb{R}^n$

**Definitie 5.** Een deelverzameling  $H$  van  $\mathbb{R}^n$  heet een **deelruimte** van  $\mathbb{R}^n$  als :

1.  $\underline{0} \in H$
2.  $\underline{u} + \underline{v} \in H$  voor alle  $\underline{u}, \underline{v} \in H$
3.  $\lambda \underline{u} \in H$  voor alle  $\underline{u} \in H$  en  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

**Stelling 9.** Als  $A$  een  $(m \times n)$ -matrix is, dan is  $Col A$  een deelruimte van  $\mathbb{R}^m$  en  $Nul A$  een deelruimte van  $\mathbb{R}^n$ .

**Definitie 6.** Een verzameling vectoren  $\{\underline{a}_1, \dots, \underline{a}_p\}$  in  $\mathbb{R}^n$  heet een **basis** van  $H$  als :

1.  $H = Span\{\underline{a}_1, \dots, \underline{a}_p\}$
2.  $\{\underline{a}_1, \dots, \underline{a}_p\}$  is lineair onafhankelijk.

**Stelling 10.** Als  $A$  een  $(m \times n)$ -matrix is, dan vormen de pivotkolommen van  $A$  een basis van  $Col A$ .